



**福井大学大学院
工学研究科
研究報告**

Vol.59 2011 MAR CH

目 次

授業動画の特徴シーン自動抽出システム石黒信啓 白井治彦 黒岩丈介 小高知宏 小倉久和	1
計算機処理に基づく純正律音楽表現の実現北川尚希 白井治彦 黒岩丈介 小高知宏 小倉久和	9
災害復旧支援ネットワーク用の新しいプロトコルの提案袴田暁人 白井治彦 黒岩丈介 小高知宏 小倉久和	17
インターネット技術を積極的に活用した効率的システム開発技法雲晴智彦 白井治彦 黒岩丈介 小高知宏 小倉久和	25
DTI ハブを用いたネットワーク管理の自動化牧野 潤 白井治彦 黒岩丈介 小高知宏 小倉久和	31
蒸発速度に及ぼす土壌塩析出の影響 —チャオソイルの場合— 寺崎寛章 福原輝幸	37
ペンチプチセン単位を主鎖に有する新規ポリ(パラフェニレンエチニレン)膜の合成と気体透過性真田耕大 坂口壽一 橋本保	45
ビニルエーテルのリビングカチオンポリマーと水との反応の再検討:アルデヒド末端およびヒドロキシ末端ポリビニルエーテルの合成.....徳永理子 漆崎美智遠 坂口壽一 橋本保	51
ひまし油由来分解性エステル結合を有するポリテトラメチレングリコールの合成とそれによるリサイクル可能なポリウレタン材料の開発.....菱輪岳郎 漆崎美智遠 坂口壽一 橋本保	61
デジタルコンパスの蟻型群ロボットへの応用—方位センサによる自己位置同定の向上へ—波田邦彦 高田宗樹 平田隆幸	73

CONTENTS

The Lecture Video Scene Extracting SystemNobuhiro ISHIGURO, Haruhiko SHIRAI, Josuke KUROIWA, Tomohiro ODAKA, Hisakazu OGURA	1
The Real Time Expert System to Support the Pure Temperament Music PlayNaoki KITAGAWA, Haruhiko SHIRAI, Josuke KUROIWA, Tomohiro ODAKA, Hisakazu OGURA	9
The Proposition of a New Protocol for Disaster Restoration Support NetworkAkito HAKAMADA, Haruhiko SHIRAI, Josuke KUROIWA, Tomohiro ODAKA, Hisakazu OGURA	17
Efficient System Development Method Using the Network TechnologyTomohiko UNSEI, Haruhiko SHIRAI, Josuke KUROIWA, Tomohiro ODAKA, Hisakazu OGURA	25
Automatic Network Management Using the DTI HubJun MAKINO, Haruhiko SHIRAI, Josuke KUROIWA, Tomohiro ODAKA, Hisakazu OGURA	31
Effects of Salt Crystallization on Soil Surface on Evaporation Flux - In Case of Chao Soil -Hiroaki TERASAKI and Teruyuki FUKUHARA	37
Synthesis and Gas Permeability of Novel Poly(<i>p</i>-phenyleneethynylene)s Having Pentiptycene Units in the BackboneKota SANADA, Toshikazu SAKAGUCHI, Tamotsu HASHIMOTO	45
Re-examination of Reaction of Living Cationic Polymers of Vinyl Ether with Water: Synthesis of Aldehyde-Capped and Hydroxy-Terminated Poly(Vinyl Ether)sRisako TOKUNAGA, Michiko URUSHISAKI, Toshikazu SAKAGUCHI, Tamotsu HASHIMOTO	51
Synthesis of Poly(Tetramethylene Ether) Glycol Containing Ester Linkages Derived from Castor Oil and Properties of Recyclable Polyurethanes Prepared TherefromTakeru MINOWA, Michiko URUSHISAKI, Toshikazu SAKAGUCHI, Tamotsu HASHIMOTO	61
An Application of a Digital Compass Module to Ant Type Swarm Robots - Improvement of Self Localization of the Robot by the RDCM-802 Compass Module -Kunihiko HADA, Hiroki TAKADA, Takayuki HIRATA	73